# マイクロ放電加工による微細穴加工技術の開発\*

和合 健\*\*、大石 敦彦\*\*\*、中屋敷 利幸\*\*\*、鄭 鋼\*\*\*\*、菅原 睦\*\*\*\*\*

プレス加工による $\phi 20 \mu m$ の穴加工の実現を目的として、 $\phi 25 \mu m$ のダイス穴加工に取り組んだ。実験を行った結果、単純 Z 送り加工では $\phi 25 \mu m$ の穴は実現できるが、入口と出口の径差が  $3 \mu m$ と大きく穴径の 10%以上となり無視できない。振り下ろし揺動加工法を使用することで入口と出口の径差を縮小することができることがわかったが、効果がみられるのは $\phi 18 \mu m$ 以上の電極(穴径 28  $\mu m$ 以上)である。

キーワード: 放電加工、微細穴加工、プレス加工、WEDG

# Development of Micro Hole Processing Technology by Micro Electric Discharge Machining

# WAGO Takeshi, OISHI Atsuhiko, NAKAYASHIKI Toshiyuki, TEI Kou and SUGAWARA Mutsumi

Micro hole level as  $\phi 25 \mu m$  of die casting was processed through experimental try for the purpose of realization of micro hole processing level as  $\phi 20\mu m$  by press manufacturing. As a result of experimenting, micro hole level as  $\phi 25\mu m$  was processed passing through hole using method of simple Z feed processing, but taper form deviation of hole was  $3 \mu m$  as 10% rate of hole diameter so too large. Taper hole deviation of hole was decreased using method of swinging down processing, although the effect had limit that core pole outer diameter more than  $\phi 18\mu m$  (the case of hole inner diameter as  $28\mu m$ ).

key words : Electric Discharge Machining, Micro hole processing, Press manufacturing, WEDG

# 1緒 言

自動車燃料インジェクションノズル、プリンターイン クジェットノズル、環境家電イオン噴霧ノズルなど微細 穴の要求は多い。現状の微細穴加工製作方法は、主に半 導体プロセスによる化学的な方法等により製造されてい る。化学的製造方法はLIGAプロセスと呼ばれ、リソグラ フィ (Lithografie)、電鋳 (Galvanoformung)、モールド

(Abformung)の各工程のドイツ語表記の頭文字をとった ものである<sup>1)</sup>。LIGAプロセスは、ナノスケールの極微細 な形状を成形できる反面、高額な装置と材料、薬品が必 要になり中小企業でその技術を使用することは難しい。 汎用的な設備を利用して微細穴加工を行う方法は、切削 加工法と放電加工法の二つがあげられる。切削加工法は、 実用レベルではφ0.1mmのエンドミルも市販されている が、切削メカニズムの負荷が過大になり切削力の影響が 大きくなるマイクロ領域に切削加工は適さない。その点、 放電加工は非接触加工であるため加工力が低減されるこ とと、WEDG (ワイヤ放電研削法)により独自で微細径電 極が成形可能であるため、汎用的な微細形状加工に適し た加工方法と言える。ここでは、放電加工を使用してφ 25μmの微細穴を高精度成形するための技術構築に取り 組んだ。

### 2 実験装置

本研究では、実験装置として三菱電機製微細放電加工 機 EDSCAN8E を使用した。微細放電加工機の外観を図 1 に、主な仕様を表1に示す。



図1 実験装置外観

表1 EDSCAN8E の主な仕様

項目	仕様
XYZストローク	$300 \times 250 \times 250$ (mm)
XYZ軸制御方式	リニアスケールフィードバック
XYZ軸駆動単位	0.1 ( $\mu$ m)
特殊機能	WEDG (ワイヤ放電研削法)
	μ SF電源
	創成放電CAM
加工面粗さ	0.3 $\mu$ mRy
加工面真直度	1.0µm以下

微細放電加工機は微細加工に適する WEDG、μSF 電源を 備えている。WEDG は図2に示すとおり棒状電極を回転さ せY軸及びZ軸の移動制御によりワイヤ電極で微細径電 極を成形する。



図2 WEDGの原理

### 3 実験方法

電極材質を超硬として、 $\phi1$  mmの丸棒をWEDGにより電 極径 $\phi11~20\mu$ mに小径成形し穴加工を実施する。電極径  $\phi11~20\mu$ mでは、一般的な放電電極材料である銅、銅タ ングステンでは機械的剛性が低く小径成形が難しい。図 3 にWEDGにて製作した銅タングステン電極を示す。先端 が曲がり電極として使用できない状況となっている。よ って、ヤング率の大きな材質を使用する必要があり、銅 のヤング率12.98×10<sup>10</sup>N/m<sup>2</sup>に対してヤング率が53.44× 10<sup>10</sup>N/m<sup>2</sup>と4倍である超硬を電極材質として採用した。

また、放電加工機上でのプレス加工を考慮すると電極 とパンチを共用するため、超硬を電極材料として使用す る必要がある。

図4に製作した最小径 $\phi$ 11 $\mu$ mの超硬材の電極を示す。 図4のとおり、最小径 $\phi$ 11 $\mu$ m長さ0.7 mmでアスペクト 比60の電極が製作可能であることが判った。被削材の材 質は、電極と同等の超硬材、厚さ0.16 mmとした。穴加工 方法は、図5に示すように単純Z送り加工のみと単純Z 送り加工後同一電極による振り下ろし揺動加工をおこな う方法とした。電極回転数は200r.p.m.、電極の送りは、 0.1 mm/min.、振り下ろしの揺動量はR5 $\mu$ mとした。

電気条件は、最弱条件である E855 (RC 回路、浮遊容量 のみ、μSF 回路 0N) とした。電極径測定は、放電加工機 上で WEDG のワイヤ電極に接触検知させる方法でおこな った。穴径測定は、光学式測定器(三鷹光器製 NH-3SP) で透過光による照明にて測定した。



図3 銅タングステン

図4 超 硬



図5 加工方法

#### 4 実験結果及び考察

### 4-1 単純 Z 送り加工の場合

図6に、単純2送り加工の場合の電極径と穴径の関係 を示す。電極径に対し、比例的に穴径が変化しているこ とがわかる。これから、電極径と穴径の差である放電ギ ャップが電極径にかかわらず一定であることが判る。ま た、入口と出口の穴径差が電極径にかかわらず一定であ ることがわかる。図6から穴径の影響を除き、電極径と 放電ギャップの関係のみを抽出し図7に示した。図7か ら放電ギャップは、入口径と電極径の差の約1/2であり、 電極径にかかわらず約4μmと一定であることがわかる。



図6 電極径と穴径(Z単純送り加工法)



図7 電極径と放電ギャップ(Z単純送り加工法)

図6から穴径の入口と出口の径差の関係を抽出し、図 8に示す。入口と出口の径差は、電極径にかかわらず約3 µmと一定であることがわかる。以上により、電極径を 調整することにより目標の穴径が得られることがわかっ た。しかし、入口と出口の径差が0.16 mmの長さで3µm 程度発生しており、 φ20µm 程度の穴では無視できない 数値といえる。この径差の原因は、加工穴上部に滞留し た加工クズにより穴側面で2次放電が発生するためであ る。

図9に単純Z送り加工の場合の電極消耗比を示す。



電極消耗比は式(1)により算出した。

電極消耗率 100%は、深さ 1mm の穴加工終了時に長さ 1mm の電極が消失した状態をいう。図 9 より、電極径が 小さくなると 2 次曲線的に電極消耗比が大きくなること がわかる。電極径  $\phi$  11  $\mu$  m では、電極消耗比は 250%とな り、工作物加工深さの 2.5 倍の電極が消耗することにな る。電極径  $\phi$  11  $\mu$  m では、電極長さ 0.7 mmが WEGD 成形限 界であることが実験でわかっていることから、電極径 11  $\mu$  m で穴加工できる加工深さは、(0.7 mm / 250%) × 100 の 算出式より 0.2 mm程度ということがわかった。

#### 4-2 単純 Z 送り加工後振り下ろし揺動加工の場合

入出口穴径差の縮小を狙い、単純 2 送り加工後同一電 極で揺動量 R3μmとする振り下ろし揺動加工を実施した。 図10に単純2送り加工後振り下ろし揺動加工の場合の電 極径と穴径の関係を示す。振り下ろし揺動加工の場合、 電極径と穴径の関係は単純 2 送りの時のような比例的変 化ではなく、2 次曲線的に変化している。図11 に示した 加工方法の違いによる入口径の比較では電極径 18μmを 基点として、電極径が小さくなるにしたがい単純 2 送り 時の穴径との差が広がっている。これは、電極径が 18μ m より小さくなると揺動加工による径拡大量が大きくな ることを示している。



図 11 入口径比較

図 12 に、電極径と放電ギャップの関係を示す。放電ギ ャップは揺動量を加味し、入口穴径と電極径の差の 1/2 から揺動量 3 $\mu$ m を引いたものとした。電極径が 18 $\mu$ m より小さくなると、放電ギャップが急激に大きくなって いることがわかる。これにより、電極径 18 $\mu$ mより小さ い範囲で、揺動加工による径拡大が大きくなる。この理 由は振り下ろし加工では電極側面での放電加工となり、 電極が加工材料に引き寄せられる引張力が働く。電極径 が小さくなると、この引張力により先端にたわみが発生 する。このたわみが振れとなり、穴径を大きくしている ものと推定した。また、電極径  $\phi$  22 $\mu$ m では放電ギャッ プ量が 2 $\mu$ m となり、単純 Z 送り時の 1/2 に縮小した。こ の理由は、単純 Z 送り加工後に振り下ろし加工を実施し たため、貫通穴に加工することになり、穴内の加工くず の排出が促進されたためと考察される。

図13に、電極径と入口と出口の穴径差の関係を示す。 穴径差は、電極径が小さくなるほど大きくなる傾向がみ られる。電極径 φ11 μmでは、入出口径差は2.5 μmとな り、単純 Z 送り加工時と同等となり、振り下ろし加工実 施による径差改善効果はみられない。この理由について も、前述のとおり放電引張力による電極の振れと考察さ れる。電極径が18 μmより大きくなると、径差は2 μm 以下と単純 Z 送り加工時より小さくなり振り下ろし加工 実施による径差改善効果が確認された。



図12 電極径と放電ギャップ(振り下ろし加工法)



図13 電極径による入口と出口の径差(振り下ろし加工法)

#### 4-3 揺動量をパラメータとした場合

揺動量をパラメータとして、 $\phi 20 \mu m$ の電極にて穴加 工を行った。加工方法は、揺動量が $0 \mu m$ は単純 Z 送り加 工、揺動量が $3 \mu m \ge 5 \mu m$ は単純 Z 送り加工後同一電極 にて振り下ろし揺動加工を実施した。

図 14 に揺動量と穴径の関係を示す。出口穴径は揺動量 に応じて、比例的に穴径が変化していくのに対し、入口 径は 2 次曲線的に変化している。揺動量が 0  $\mu$ mの単純 Z 送り加工では穴入口部は電極に対して  $\phi$  8  $\mu$ m 程度大き くなりこの場合の放電ギャップは片側 4  $\mu$ m である。揺動 量 3  $\mu$ m では加工量が小さくなり、図 14 のように穴径が 小さくなった。揺動量が 3  $\mu$ m では放電ギャップを考慮す ると穴径は 34  $\mu$ m と予想したが 31  $\mu$ m となった。揺動量 3  $\mu$ m では、入口部でほとんど加工が行われず出口付近で のみ加工が行われていると考察される。図 15 に示した揺 動量と入出口径差は、揺動量 3  $\mu$ m で、2  $\mu$ m 以下に改善 されるものの、揺動量 5  $\mu$ m では 4.5  $\mu$ m と揺動量 0  $\mu$ m の時より大きくなっている。これは放電現象で生じる特 異な引張力によるものと考えられ、ここでは揺動量 3  $\mu$ m で良好な結果を示した。



図 16 に揺動量 5 μ m 加工後の電極の 300 倍 SEM 画像を 示す。図 16 より電極がテーパ形状に消耗しているのがわ かる。この電極のテーパ状の消耗は、穴入口部で加工量 が大きいため大きな消耗が発生し、加工出口付近では電 極と加工材料のギャップが大きくなり加工量が小さくな ったため、入口と出口の径差が発生するものと考察され る。

#### 4-4 穴入口部の SEM 観察

穴入口部の加工形状について、SEM 画像により観察を 行った。図 17 に各揺動量毎の穴入口部の 2,000 倍 SEM 画像を示す。1~2μm 程度の溶融バリが入口部に発生し ているのがわかる。揺動量を増やしていくと加工バリが 小さくなるのがわかる。穴内部の面性状は、放電特有の うろこ状になっているが、揺動加工を実施することによ り、面性状が改善されていることがわかる。



図16 揺動量5µm加工後の電極



揺動量0µm(単純Z送りのみ)

揺動量3μm



揺動量5μm

図 17 穴入口部 SEM 画像

### 5 結 言

本研究により次のことが明らかになった。

- φ 20 μmの WEDG 電極成形では超硬材が適しており、 一般的な電極材料である銅タンは先曲がりが生じ 機械的剛性が不足する。
- 2)単純Z送り加工では、電極径がかわっても放電ギャ ップは約4µmで一定であり、電極径の寸法を制御 することで穴径の寸法制御が可能である。
- 単純 Z 送り加工では、加工くずの排出の悪さにより 入口と出口の穴径差が φ 3 μ m 程度発生する。
- 4)入口と出口の穴径差を解決手法として、電極径 18 µm以上では、単純Z送り加工後同一電極で振り下ろし加工が有効である。揺動量 3µmでは、入口と 出口の穴径差が2µm以下に改善できる。電極径 18 µm以下では、電極の剛性不足により効果みられない。
- 5) 揺動量 5µm では、穴入口部で加工量が大きいため 電極が先細りテーパ形状となり、入口と出口穴径差 が揺動量 3µm のときより大きくなる。
- 6) 穴入口部には、1~2µm程度の溶融バリが発生する。 振り下ろし加工の揺動量を増やすことにより、溶融 バリが低減することがわかった。また、穴内部の面 性状改善にも効果があることがわかった。

本研究の目的は、プレス加工による $\phi 20 \mu m$ の穴加工 の実現である。 $\phi 20 \mu m$ のプレス加工に必要なダイス穴 径は $\phi 25 \mu m$ である。今回の実験によると、単純 Z 送り 加工でも $\phi 25 \mu m$ の穴が実現できる。しかし、入口と出 口の径差が  $3 \mu m$ と大きく穴径の 10%以上となり無視で きない。振り下ろし揺動加工により、この径差を縮小す ることができることがわかったが効果がみられるのは  $\phi 18 \mu m$ 以上の電極(穴径  $28 \mu m$ 以上)である。よって、  $\phi 18 \mu m$ 以下の電極による入口と出口の穴径差低減が今 後の課題である。

## 文 献

- 1) 中島 尚正, 梅田 章: LIGA プロセス, 日刊工業新聞 社 (1998)
- 2) 増沢 隆久:やさしいマイクロ加工技術、日刊工業新 間社(2000)